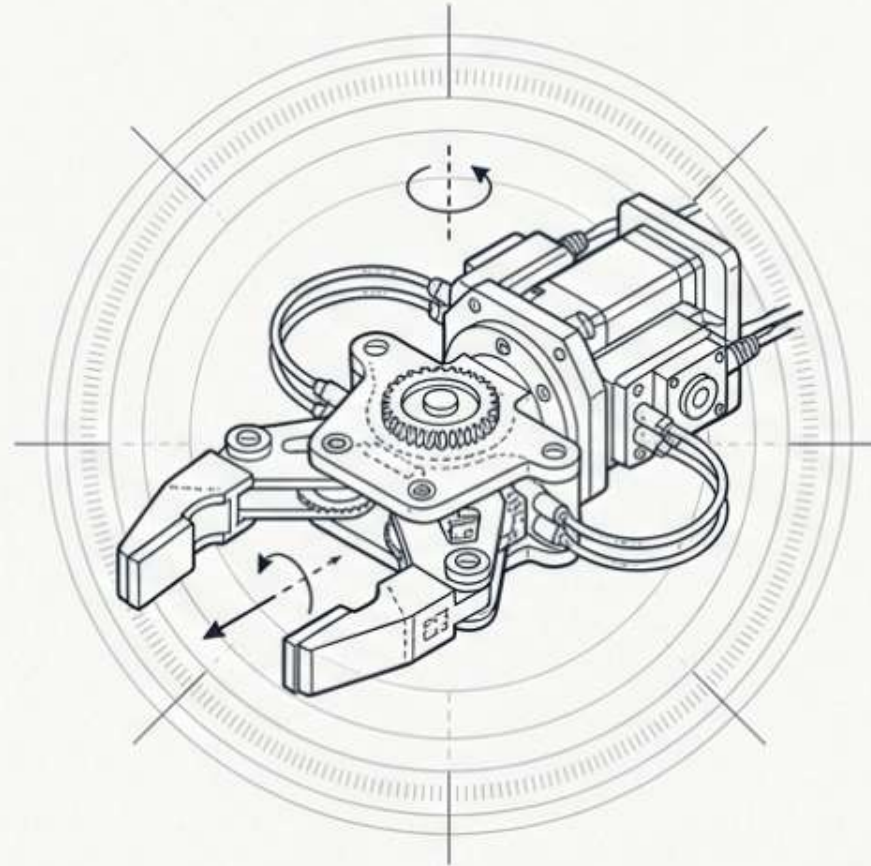


X: -960.000
Y: -540.000

X: 960.000
Y: -540.000



X: -960.000
Y: 540.000

X: 960.000
Y: 540.000

Kalibrasi Visual & Peringkat Performa Robot

Panduan Anotasi Data: Mengukur Kondisi Pencahayaan dan Kualitas Eksekusi Tugas

X: -960.000
Y: 540.000



Dua Atribut Evaluasi Utama



Spektrum Kondisi Pencahayaan Statis



Redup

Adegan kurang cahaya. Tampak gelap atau **underexposed**. Detail sulit dikenali karena tingkat cahaya yang sangat rendah.



Normal

Pencahayaan seimbang dan sesuai. Visibilitas detail sangat jelas tanpa underexposure atau overexposure yang signifikan. Ini adalah kondisi **ideal/tipikal**.



Terang

Adegan diterangi secara berlebihan. Menyebabkan area **overexposed** atau bayangan yang keras. Cahaya terasa terlalu **intens**.



Spektrum Eksposur

Pencahayaan Bervariasi: Fluktuasi Sepanjang Waktu

Label Bervariasi digunakan ketika kondisi pencahayaan berfluktuasi secara nyata sepanjang klip.

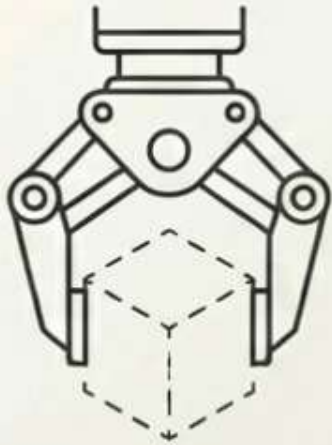


Waktu / Durasi Video

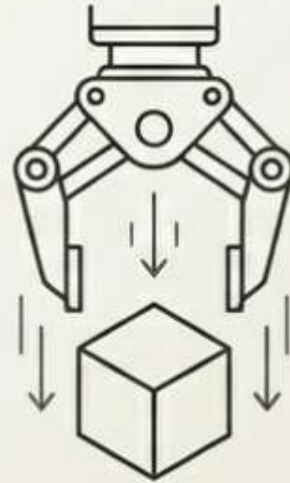
Spektrum Peringkat Demonstrasi



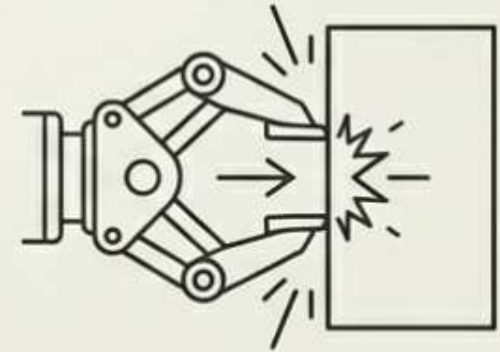
Kesalahan Umum (Pengurangan Peringkat)



Gagal menggenggam
(Missing the grasp).



Kehilangan cengkeraman
pada objek (Losing grip
on an item).



Benturan sedang dengan
objek di sekitarnya
(Moderate collision).

Kasus Khusus: Pengurangan Akibat Ketidakstabilan

5
0 Kesalahan

-



Gripper goyah / tidak stabil secara terus-menerus

=

3
Berikan peringatan menengah sekitar '3'

Meskipun tidak ada objek yang jatuh atau benturan yang terjadi, pergerakan yang tidak stabil secara drastis menurunkan kualitas dari nilai tertinggi.

Pelanggaran Fatal: Nilai Otomatis 1

Kesalahan tertentu menggugurkan semua kriteria lain dan menghasilkan peringkat terendah (1).



Demonstrasi berhenti sebelum sub-tujuan selesai. (Tugas terputus).



Robot tidak dapat bergerak lagi. (Sistem terkunci atau terhenti total).



Jika salah satu kondisi ini terdeteksi, hentikan pengurangan poin bertahap dan langsung tetapkan Nilai 1.

Algoritma Evaluasi Anotator

